

Statistica descrittiva

Statistica descrittiva: analisi dei dati x_1, \dots, x_n (generalmente ottenuti da ripetizioni di un ^{esperimento} \mathcal{V}) e della loro distribuzione, senza l'interpretazione di un modello probabilistico (cioè non ci interessa la distribuzione di prob. associata all'esperimento)

Ad es: lanciamo 10 volte una moneta, studiamo la distrib del n° di teste tra i 10 lanci
consideriamo 20 individui, studiamo la distribuzione dell'altezza tra questi 20 individui

Supponiamo qui che i dati siano quantitativi, cioè $x_i \in \mathbb{R}$ (o \mathbb{N}^d)

Alcuni indici statistici (funzioni di x_1, \dots, x_n) rilevanti

- media campionaria o empirica

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

indice di centralità (indica il centro della distrib)

- mediana campionaria o empirica:

ordinati i dati in senso crescente, il dato centrale se n è dispari, la media dei due dati centrali se n è pari.

indice di centralità

- varianza campionaria

$$s^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$$

indice di dispersione (indica la dispersione dei dati)

Oss: • la media campionaria è il valore atteso di una v.a. con distrib. uniforme sugli x_i

• $\frac{n-1}{n} s^2$ è la varianza di una v.a. con distrib. uniforme sugli x_i

Per coppie di dati $(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$, ci interessa la distribuzione congiunta degli (x_i, y_i)

Ad es: dati 20 individui, x_i = altezza, y_i = peso dell' i -simo individuo

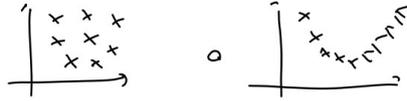
Alcuni indici statistici rilevanti:

- coefficiente di correlazione campionaria

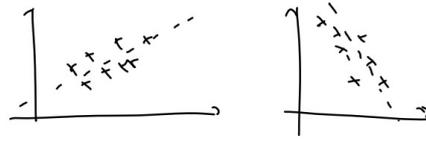
$$r = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\left(\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2\right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2\right)^{1/2}} \in [-1, 1]$$

indice quanto i dati sono allineati

- $|r| \approx 0$: i dati sono poco allineati



- $|r| \approx 1$: i dati sono molto vicini ad una retta



• retta di regressione campionaria

$$y = \alpha^* x + \beta^* \quad \text{con}$$

$$\alpha^* = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \quad \beta^* = \bar{y} - \alpha^* \bar{x}$$

è la retta che meglio approssima i dati

Teorie degli stimatori

Statistica inferenziale: a partire dai dati x_1, \dots, x_n ottenuti da un esperimento ripetuto, ricavare informazioni sulla distribuzione di probabilità associata a quell'esperimento

Esempio: lanciamo una moneta n volte, ottenendo risultati x_1, \dots, x_n , ($x_i = \begin{cases} 1 & \text{se esce testa all'i-esimo lancio} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$)
vogliamo avere info sulla prob p di testa (non nota):

1) stima per p ? \rightarrow stimatore (\bar{x} = freq relativa di "teste")

2) intervallo "ragionevole" per p ? \rightarrow intervalli di fiducia

3) dato $p_0 \in (0,1)$, l'ipotesi $p=p_0$ è "ragionevole" (sulla base dei dati)? \rightarrow test di ipotesi

Altri esempi:

- date le attese di n persone (adulte di sesso maschile in Italia), avere info sulla distribuzione delle attese su tutta la popolazione (persone adulte di sesso maschile in Italia)
- dati i risultati di un sondaggio sul gradimento del governo tra n persone, avere info sul gradimento del governo tra tutta la popol.
- dati gli esiti di un certo farmaco su n persone, avere info sulla distrib degli esiti del farmaco su un individuo generico

Qui ci occupiamo di statistica (inferenziale) parametrica: supponiamo che la distrib. dell'esperimento sia nota a meno di una o più parametri (o comunque siano interessanti a determinare uno o più parametri incogniti).

Def: Chiamiamo modello statistico ^(parametrico) una terna $(S, \mathcal{J}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta})$ con

- (S, \mathcal{J}) spazio misurabile
- Θ insieme dei parametri ($\neq \emptyset$)
- Q_θ prob su (S, \mathcal{J}) , $\forall \theta \in \Theta$

Q_θ rappresenta la distribuzione di un (carattere di) un esperimento aleatorio.

Esempi:

- lancio di moneta: $\theta = p = \text{prob. di testa} \in \Theta = [0,1]$

$$(S, \mathcal{J}) = (\{0,1\}, \mathcal{P}(\{0,1\})) \quad (\text{con } 1 = \text{testa})$$

$$Q_\theta = B(\theta) \quad \text{Bernoulli di parametro } \theta$$

- carica elettrica di un corpo, supponiamo di distrib. gaussiana di media e varianza non note

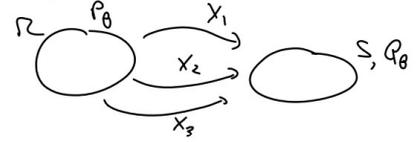
$$\theta = (m, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times (0, +\infty) = \Theta$$

$$(S, \mathcal{J}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$$

$$Q_{(m, \sigma^2)} = \mathcal{N}(m, \sigma^2)$$

Def: Un campione (i.i.d.) di taglia n e legge Q_θ è una famiglia X_1, \dots, X_n di v.s. i.i.d., a valori in S , di legge Q_θ , "al variare di $\theta \in \Theta$ ".

Più precisamente, un campione è una famiglia X_1, \dots, X_n con $X_i: \Omega \rightarrow S$ v.s. (Ω, \mathcal{F}) spazio mis., tali che esista una famiglia di prob. $(P_\theta)_{\theta \in \Theta}$ su (Ω, \mathcal{F}) tali che, $\forall \theta \in \Theta$: sotto P_θ X_1, \dots, X_n siano i.i.d. di legge Q_θ



Tipicamente, se Q_θ è la distribuzione di un esperimento aleatorio, X_1, \dots, X_n rappresentano gli esiti di n ripetizioni dell'esperimento.

Esempi:

- n lanci di moneta

$$X_i = \begin{cases} 1 & \text{se esce testa all'i-esimo lancio} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

$\Omega = \{0, 1\}^n$, $\mathcal{F} = \mathcal{P}(\Omega)$, $P_\theta = Q_\theta^{\otimes n}$, cioè $p_\theta(x_1, \dots, x_n) = q_\theta(x_1) \dots q_\theta(x_n)$ (con p_θ, q_θ densità discrete di P_θ, Q_θ risp.)

- n misurazioni della carica elettrica di un corpo

$$X_i = \text{esito della } i\text{-esima misurazione } X_i(\omega) = \omega_i$$

$\Omega = \mathbb{R}^n$, $\mathcal{F} = \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$, P_θ misura con densità $f_\theta(x_1, \dots, x_n) = g_\theta(x_1) \dots g_\theta(x_n)$
(con $g_\theta = g_{(\mu, \sigma^2)}$ densità $N(\mu, \sigma^2)$)

- dato un carattere di una popolazione, con distrib. Q_θ (ad es., n° di figli di un italiano)

$X_i =$ carattere per l'i-esimo individuo estratto dalla popolazione (n° di figli dell'i-esimo individuo)

[spesso si identificano una popolazione e il suo carattere, quando ci interessa solo tale carattere?]

Oss: Data una famiglia di prob. $(Q_\theta)_{\theta \in \Theta}$ su $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$, \forall discrete o assolutamente continue, esiste un campione (X_1, \dots, X_n) di legge Q_θ :

- $\Omega = \mathbb{R}^n$, $\mathcal{F} = \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$

- $X_i(\omega_1, \dots, \omega_n) = \omega_i \quad i=1, \dots, n$

- P_θ : nel caso discreto: avente densità discreta $p_\theta(x_1, \dots, x_n) = q_\theta(x_1) \dots q_\theta(x_n)$
con q_θ densità discrete di Q_θ

nel caso assal. cont: avente densità $f_\theta(x_1, \dots, x_n) = g_\theta(x_1) \dots g_\theta(x_n)$
con g_θ densità di Q_θ

Nel caso generale, $Q_\theta = P_\theta^{\otimes n}$ è la prob. prodotto

Nella statistica inferenziale, osserviamo i risultati x_1, \dots, x_n di un campione X_1, \dots, X_n di legge Q_θ e vogliamo stimare il parametro incognito θ a partire da questi risultati.

Def: Chiamiamo statistica una v.e. funzione del campione (X_1, \dots, X_n) : $g(X_1, \dots, X_n)$

Def: Chiamiamo stimatore una statistica che non dipende direttamente dal parametro θ .

Scopo di uno stimatore è stimare $h(\theta)$, con $h: \Theta \rightarrow \mathbb{R}$ funzione data.

Esempi notevoli:

- media campionaria $(X_1, \dots, X_n$ campione i.i.d. di v.e. reali)

$$\bar{X} = \bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$$

come vedremo, è un "buon" stimatore del valore atteso $E[X_1]$

- varianza campionaria $(X_1, \dots, X_n$ campione i.i.d. di v.e. reali)

$$S^2 = S_{n-1}^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 = \frac{1}{n-1} \left(\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\bar{X}^2 \right) \quad (\approx \text{media campionaria degli scarti quadratici da } \bar{X})$$

come vedremo, è un "buon" stimatore della varianza $\text{Var}(X_1)$

- dato un campione bivariato $(X_1, Y_1), \dots, (X_n, Y_n)$, $(X_i, Y_i$ v.e. reali, (X_i, Y_i) i.i.d. sotto θ_0)
coefficiente di correlazione campionario

$$r^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y})}{\left(\sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 \cdot \sum_{i=1}^n (Y_i - \bar{Y})^2 \right)^{1/2}}$$

è un "buon" stimatore del coeff. di correlazione tra X_i e Y_i $\rho(X_1, Y_1)$

Oss: In una sequenza di Bernoulli di n ripetizioni di esperimento successo/insuccesso, con p prob (incognita) di successo $(X_i = \begin{cases} 1 & \text{se successo all'i-esima prova} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases})$

\bar{X} = freq. relativa del successo sul campione

$E[X_1] = p = \text{prob del successo}$

Criteri per valutare la bontà di uno o più stimatori:

Def: Uno stimatore U è uno stimatore corretto, o non distorto (unbiased), di $h(\theta)$: se, $\forall \theta \in \Theta$,

U è P^θ -integrabile e vale

$$E^\theta[U] = h(\theta) \quad \forall \theta \in \Theta$$

"la media di U su tutti i campioni possibili è il valore $h(\theta)$ "

Esempi notevoli:

- Se X_1, \dots, X_n è campione i.i.d. di v.e. reali con $E^\theta[X_1] < \infty \quad \forall \theta \in \Theta$, $(h(\theta) = E^\theta[X_1])$

\bar{X} è uno stimatore corretto di $E^\theta[X_1]$: infatti

$$E^\theta[\bar{X}] = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n E^\theta[X_i] = E^\theta[X_1]$$

- Se X_1, \dots, X_n è campione i.i.d. di v.e. reali con $E^\theta[X_1^2] < \infty \quad \forall \theta \in \Theta$, $(h(\theta) = \text{Var}^\theta(X_1))$,

S^2 è uno stimatore corretto di $\text{Var}^\theta(X_1)$: infatti

$$E^{\theta}[\bar{X}^2] = \frac{1}{n^2} \sum_{i,j=1}^n E^{\theta}[X_i X_j] = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n E^{\theta}[X_i^2] + \frac{1}{n^2} \sum_{(i,j)} E^{\theta}[X_i] E^{\theta}[X_j]$$

$$= \frac{1}{n} E^{\theta}[X_1^2] + \frac{n-1}{n} E^{\theta}[X_1]^2$$

$$E^{\theta}[S^2] = \frac{1}{n-1} \left(\sum_{i=1}^n E^{\theta}[X_i^2] - n E^{\theta}[\bar{X}^2] \right) = \frac{1}{n-1} \left(n E^{\theta}[X_1^2] - E^{\theta}[X_1^2] - (n-1) E^{\theta}[X_1]^2 \right)$$

$$= E^{\theta}[X_1^2] - E^{\theta}[X_1]^2 = \text{Var}^{\theta}(X_1)$$

Sia $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathbb{P}_{\theta})_{\theta \in \Theta})$ un modello e, $\forall n \in \mathbb{N}$, sia X_1, \dots, X_n un campione i.i.d. di taglia n e di legge \mathbb{P}_{θ} (è possibile def. tutte le X_i sullo stesso modello $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathbb{P}_{\theta})_{\theta \in \Theta})$)

Def: Una successione di stimatori $U_n = g_n(X_1, \dots, X_n)$, $n \in \mathbb{N}^+$, di $h(\theta)$ è asintoticamente non distorta se, $\forall n \in \mathbb{N}^+$, $\forall \theta \in \Theta$, U_n è \mathbb{P}_{θ} -integrabile e

$$\lim_n E^{\theta}[U_n] = h(\theta) \quad \forall \theta \in \Theta$$

Def: Una successione di stimatori $U_n = g_n(X_1, \dots, X_n)$, $n \in \mathbb{N}^+$, di $h(\theta)$ è consistente: se

$$\lim_n \mathbb{P}^{\theta} \{ |U_n - h(\theta)| > \varepsilon \} = 0 \quad \forall \varepsilon > 0 \quad \forall \theta \in \Theta$$

cioè $(U_n)_n$ converge in \mathbb{P}^{θ} -prob. a $h(\theta)$, $\forall \theta \in \Theta$

"per n grande, U_n è vicino con alta prob. a $h(\theta)$ "

Esempi notevoli:

• Se X_1, \dots, X_n, \dots è un campione i.i.d. di v.e. reali con $E^{\theta}[X_1^2] < \infty \quad \forall \theta \in \Theta$,

$(\bar{X}_n)_{n \in \mathbb{N}}$ è una successione di stimatori consistenti di $E^{\theta}[X_1]$:

infatti per LGN, $\bar{X}_n \xrightarrow{\mathbb{P}_{\theta}} E^{\theta}[X_1] \quad \forall \theta \in \Theta$

• Se X_1, \dots, X_n, \dots è un campione i.i.d. di v.e. reali con $E^{\theta}[X_1^2] < \infty \quad \forall \theta \in \Theta$,

$(S_{n-1}^2)_{n \in \mathbb{N}}$ è una successione di stimatori consistenti di $\text{Var}^{\theta}(X_1)$

infatti per LGN,

$$S_{n-1}^2 = \frac{n}{n-1} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^2 - \bar{X}_n^2 \right) \xrightarrow{\mathbb{P}_{\theta}} E^{\theta}[X_1^2] - E^{\theta}[X_1]^2 = \text{Var}^{\theta}(X_1)$$

$$\xrightarrow{\mathbb{P}_{\theta}} \quad \xrightarrow{\mathbb{P}_{\theta}} \quad \xrightarrow{\mathbb{P}_{\theta}}$$

(dove abbiamo usato che la convergenza in prob. è stabile per somma e prodotto)

Def: Dato U stimatore di $h(\theta)$, rischio quadratico di U

$$R_{\theta}(U) = E^{\theta}[(U - h(\theta))^2]$$

Dati U e V stimatori di $h(\theta)$, diciamo che U è preferibile a V : se $R_{\theta}(U) \leq R_{\theta}(V) \quad \forall \theta \in \Theta$

" U è meno incerto di V "

Oss: Se U è corretto, $R_{\theta}(U) = \text{Var}^{\theta}(U)$

Oss: $R_{\theta}(\bar{X}_n) = \text{Var}^{\theta}(\bar{X}_n) = \frac{1}{n} \text{Var}^{\theta}(X_1) \downarrow 0$ per $n \rightarrow \infty$.

Stimatori di massima verosimiglianza

Sia $(\mathcal{M}, \mathcal{B}(\mathcal{M}), (Q_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modello statistico

- discreto: Q_θ discreta con densità discreta $m_\theta = p_\theta, \forall \theta \in \Theta$
- oppure assolutamente continuo: Q_θ assol. continua con densità $m_\theta = f_\theta, \forall \theta \in \Theta$

Def: Funzione di verosimiglianza: $L: \Theta \times \mathcal{M}^n \rightarrow \mathbb{R}$ data da

$$L(\theta, x_1, \dots, x_n) = L_\theta(x_1, \dots, x_n) = m_\theta(x_1) \cdot \dots \cdot m_\theta(x_n)$$

Oss: • Nel caso discreto, L_θ è la densità discreta congiunta di un campione $\overset{\text{i.i.d.}}{X_1, \dots, X_n}$ di legge Q_θ

$$L_\theta(x_1, \dots, x_n) = P_\theta\{X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n\} = P_\theta\{X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n\}$$

• Nel caso assol. cont., L_θ è la densità congiunta di un campione $\overset{\text{i.i.d.}}{X_1, \dots, X_n}$ di legge Q_θ

Sia (X_1, \dots, X_n) un campione i.i.d. di legge Q_θ

maximum likelihood estimator

Def: Uno stimatore U è detto stimatore di massima verosimiglianza di θ (MLE in inglese): se

$$L_U(X_1, \dots, X_n) = \sup_{\theta \in \Theta} L_\theta(X_1, \dots, X_n)$$

(cioè $L_{U(\omega)}(X_1(\omega), \dots, X_n(\omega)) = \sup_{\theta \in \Theta} L_\theta(X_1(\omega), \dots, X_n(\omega)) \forall \omega \in \Omega$, si assume implicitamente $U(\omega) \in \Theta$)

Poiché $U = g(X_1, \dots, X_n)$, trovare U di max. ver. equivale a trovare g t.c.

$$L_{g(x_1, \dots, x_n)}(x_1, \dots, x_n) = \sup_{\theta \in \Theta} L_\theta(x_1, \dots, x_n) \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathcal{M}^n$$

Significato: • Caso discreto: se i dati del campione sono (x_1, \dots, x_n) , scegliamo la stima $g(x_1, \dots, x_n)$

che massimizza $L_\theta(x_1, \dots, x_n) = \text{prob. } P_\theta \text{ di ottenere } X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n$

• Caso assol. cont.: scegliamo la stima $g(x_1, \dots, x_n)$ che massimizza $L_\theta(x_1, \dots, x_n) \approx \text{prob. di ottenere dati } X_1 \approx x_1, \dots, X_n \approx x_n \cdot \delta x_1 \cdot \dots \cdot \delta x_n$

Esempio 1.: $Q_\theta = B(\theta)$ (Bernoulli di par. θ), $\theta \in [0, 1]$

$$m_\theta(x) = \begin{cases} 1-\theta & \text{se } x=0 \\ \theta & \text{se } x=1 \end{cases} = \theta^x (1-\theta)^{1-x} \quad x \in \{0, 1\}$$

$$\begin{aligned} L_\theta(x_1, \dots, x_n) &= \prod_{i=1}^n m_\theta(x_i) = \prod_{i=1}^n \theta^{x_i} (1-\theta)^{1-x_i} \\ &= \theta^{\sum_{i=1}^n x_i} (1-\theta)^{\sum_{i=1}^n (1-x_i)} = \theta^{n\bar{x}} (1-\theta)^{n(1-\bar{x})} \end{aligned}$$

$$\text{con } \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

$$\log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = n\bar{x} \log \theta + n(1-\bar{x}) \log(1-\theta)$$

$$\frac{d}{d\theta} \log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = \frac{n\bar{x}}{\theta} + \frac{n(1-\bar{x})}{1-\theta}$$

$$\frac{d}{d\theta} \log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = 0 \Leftrightarrow \theta = \bar{x} \quad \text{e} \quad \log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = -\infty \text{ per } \theta = 0, 1$$

quindi $L_\theta(x_1, \dots, x_n)$ ha un unico max in $\theta = \bar{x}$

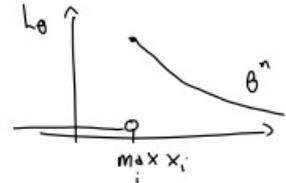
quindi \bar{X} è lo stimatore di max verosimiglianza di θ

Esempio 2: $Q_\theta = U([0, \theta])$, $\theta > 0$

$$m_\theta(x) = \frac{1}{\theta} \mathbb{1}_{[0, \theta]}(x)$$

$$L_\theta(x_1, \dots, x_n) = \prod_{i=1}^n m_\theta(x_i) = \frac{1}{\theta^n} \prod_{i=1}^n \mathbb{1}_{[0, \theta]}(x_i) = \frac{1}{\theta^n} \mathbb{1}_{0 \leq \min x_i \leq \max x_i \leq \theta}$$

$$= \mathbb{1}_{[0, \max x_i]}(\min x_i) \frac{1}{\theta^n} \mathbb{1}_{[\max x_i, \infty)}(\theta)$$



Le ha max in $\theta = \max x_i$

Quindi $\max\{X_1, \dots, X_n\}$ è lo stimatore di max ver. di θ

Oss: Usando $\theta = 2E[X_i]$, potremmo stimare θ anche con $2\bar{X}$.

Quale tra $\max X_i$ e $2\bar{X}$ è "meglio" come stimatore di θ ? si dimostra

- $\max X_i$ è distorto, ma asintoticamente non distorto
- $\max X_i$ è consistente
- $R(\max X_i) \leq R(2\bar{X})$ quindi $\max X_i$ è preferibile a \bar{X}

Def: Modello esponenziale: modello statistico $(\mathcal{M}, \mathcal{B}(\mathcal{M}), (Q_\theta)_{\theta \in \Theta}), \Theta \subseteq \mathbb{R}$ intervallo, t.c.

• caso discreto: $\exists T: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$, $g: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ t.c., $\forall \theta \in \Theta$, Q_θ ha densità discreta su \mathbb{N}

$$p_\theta(k) = c_\theta g(k) e^{\theta T(k)} \quad k \in \mathbb{N} \quad (c_\theta > 0 \text{ costante})$$

• caso assolutamente continuo: $\exists T: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ boreliana t.c., $\forall \theta \in \Theta$, Q_θ ha densità

$$f_\theta(x) = c_\theta g(x) e^{\theta T(x)} \quad x \in \mathbb{R} \quad (c_\theta > 0 \text{ costante})$$

Esempi:

1. leggi esponenziali: $f_\lambda(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbb{1}_{(0, \infty)}(x)$ $\theta = \lambda$, $T(x) = -x$, $g(x) = \mathbb{1}_{(0, \infty)}(x)$, $c_\lambda = \lambda$

2. leggi Poisson: $p_\lambda(k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$ $\theta = \log \lambda$, $T(k) = k$, $g(k) = \frac{1}{k!}$, $c_\theta = e^{-\lambda}$ ($\lambda^k = e^{k \log \lambda}$)

3. leggi gaussiane $N(m, \sigma^2)$ ($\sigma^2 = 1$ per semplicità): $f_m(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-m)^2}{2}}$ ($e^{-\frac{(x-m)^2}{2}} = e^{-x^2} e^{2xm} e^{-m^2}$)
 $\theta = m$, $T(x) = 2x$, $g(x) = e^{-x^2}$, $c_m = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-m^2}$

4. leggi geometriche $p_\lambda(k) = p(1-p)^{k-1} \mathbb{1}_{k \geq 1}$ $\theta = \log(1-p)$ $T(k) = k-1$, $g(k) = \mathbb{1}_{k \geq 1}$, $c_\theta = p$

5. leggi unis. su (a, θ) , $f_\theta(x) = \frac{1}{\theta} \mathbb{1}_{[a, \theta]}(x)$ non è modello esponenziale

Teor: Sia $(\mathcal{M}, \mathcal{B}(\mathcal{M}), (Q_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico t.c.

- $\forall \theta_1 \neq \theta_2$, $Q_{\theta_1} \neq Q_{\theta_2}$
- $\Theta \subseteq \mathbb{R}$ è intervallo aperto
- $(Q_\theta)_{\theta \in \Theta}$ è modello esponenziale assol. cont.: $f_\theta(x) = c_\theta g(x) e^{\theta T(x)}$
- $x \mapsto g(x) T(x)^2 e^{\theta T(x)}$ è integrabile $\forall \theta \in \Theta$

Sia (X_1, \dots, X_n) un campione i.i.d. di legge Q_θ . Supponiamo inoltre che

- esiste uno stimatore U_n di max verosimiglianza (a valori in Θ)

Allora lo stimatore U_n di max verosimiglianza (è unico ed) è consistente.

La dim si basa su

- legame tra U_n e "funzione di partizione" $\theta \mapsto c_\theta$
- LGN

Dim:

$$\psi(\theta) = -\log c_\theta = \log \int_{\mathbb{R}} g(x) e^{\theta T(x)} dx \quad \left(\int_{\mathbb{R}} c_\theta g(x) e^{\theta T(x)} dx = 1 \text{ da cui } \frac{1}{c_\theta} = \int_{\mathbb{R}} g(x) e^{\theta T(x)} dx \right)$$

$$\psi'(\theta) = \frac{1}{\int g(x) e^{\theta T(x)} dx} \int g(x) T(x) e^{\theta T(x)} dx = c_\theta \int T(x) g(x) e^{\theta T(x)} dx = \int T(x) f_\theta(x) dx = E_\theta [T(X_1)]$$

$$\begin{aligned} \psi''(\theta) &= -\frac{1}{\left(\int g(x) e^{\theta T(x)} dx\right)^2} \left(\int g(x) T(x) e^{\theta T(x)} dx\right)^2 + \frac{1}{\int g(x) e^{\theta T(x)} dx} \cdot \int g(x) T(x)^2 e^{\theta T(x)} dx \\ &= -\left(\int T(x) f_\theta(x) dx\right)^2 + \int T(x)^2 f_\theta(x) dx = -E_\theta [T(X_1)]^2 + E_\theta [T(X_1)^2] = \text{Var}_\theta(T(X_1)) \geq 0 \end{aligned}$$

quindi ψ è convessa.

Mostriamo che $\psi'' > 0$. Per assurdo: $\exists \theta_0 \in \Theta$, $\psi''(\theta_0) = 0$, quindi $T(X_1) = \text{costante } P_{\theta_0}$ -q.c., cioè $T = \text{costante } Q_{\theta_0}$ -q.c (cioè $\exists t \in \mathbb{R}$, $Q_{\theta_0}(T=t) = P_{\theta_0}(T(X_1)=t) = 1$)

Poiché Q_θ ha densità $c_\theta g e^{\theta T}$, deve essere $T = \text{costante}$ Lebesgue-q.a su $\{g > 0\}$ (cioè $\exists t \in \mathbb{R}$, t.c. $\{T \neq t, g > 0\}$ ha misura di Lebesgue nulla).

Ma allora ogni Q_θ ha densità $c_\theta g(x) e^{\theta T} = c g(x)$ indipendente (q.o.) da θ e quindi tutte le Q_θ coincidono $\frac{1}{2}$.

Quindi ψ' è invertibile su Θ

$$L_\theta(x_1, \dots, x_n) = f_\theta(x_1) \dots f_\theta(x_n) = c_\theta^n g(x_1) \dots g(x_n) e^{\theta(T(x_1) + \dots + T(x_n))}$$

$$\log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = n[-\psi(\theta) + \theta \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(x_i)] + \log(g(x_1) \dots g(x_n))$$

$$\frac{d}{d\theta} \log L_\theta(x_1, \dots, x_n) = n[-\psi'(\theta) + \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(x_i)]$$

Poiché Θ è intervallo aperto, se U_n stimatore di max ver esiste (a valori in Θ), U_n soddisfa

$$\frac{d}{d\theta} \log L_{U_n}(X_1, \dots, X_n) = 0 \quad (\forall \omega \in \Omega)$$

quindi $\psi'(U_n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(X_i)$ da cui, per invertibilità di ψ' in Θ

$$U_n = (\psi')^{-1} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(X_i) \right).$$

Per LGN, $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(X_i) \xrightarrow{P} E_\theta [T(X_1)] = \psi'(\theta) \quad \forall \theta$

quindi, per continuità di $(\psi')^{-1}$, $U_n = (\psi')^{-1} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T(X_i) \right) \xrightarrow{P} (\psi')^{-1}(\psi'(\theta)) = \theta$ (vedi lemma sotto)

Lemma: Y_n v.a. reali, $Y_n \xrightarrow{P} \ell$, $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continua $\Leftrightarrow \varphi(Y_n) \xrightarrow{P} \varphi(\ell)$

Dim:

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, |x - \ell| \leq \delta \Rightarrow |\varphi(x) - \varphi(\ell)| \leq \varepsilon$, quindi $\{|\varphi(X_n) - \varphi(\ell)| > \varepsilon\} \subseteq \{|X_n - \ell| > \delta\}$

$P\{|\varphi(X_n) - \varphi(\ell)| > \varepsilon\} \leq P\{|X_n - \ell| > \delta\} \rightarrow 0$ per $n \rightarrow \infty$.

oss: Abbiamo usato il teor di deriv, sotto il segno di integrale:

- data $F(t) = \int f(t, x) dx$, $t_0 \in \mathbb{R}$ t.c.
- $x \mapsto f(t, x)$ è integrabile $\forall t \in$ intorno $J(t_0)$ di t_0
 - $t \mapsto f(t, x)$ è differenziabile in $J(t_0)$ per q.o. x
 - $|\frac{\partial}{\partial t} f(t, x)| \leq g(x)$ con g integrabile, $\forall t \in J(t_0)$, per q.o. x

allora $\frac{d}{dt} F(t) = \int \frac{\partial f}{\partial t}(t, x) dx$

Oss: Il teor. vale anche nel caso discreto, con enunciate del tutto analogo

(l'ipotesi di integrabilità diventa $\sum_{k=0}^{\infty} g(k) T(k)^2 e^{\theta T(k)} < \infty \quad \forall \theta \in \Theta$)

Oss: Il teor vale anche per $\Theta \subseteq \mathbb{R}^d$ aperto convesso, $T: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^d$ boreliana:

$$f_{\theta}(x) = c_{\theta} g(x) \exp(\theta \cdot T(x))$$

Stimatori di massima verosimiglianza di media e varianza di gaussiana

$$(S, J, (Q_{\theta})_{\theta \in \Theta}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathcal{N}(m, \sigma^2)_{m \in \mathbb{R}, \sigma^2 \in (0, +\infty)}) \quad (\Theta = \mathbb{R} \times (0, +\infty))$$

$$L_{(m, \sigma^2)}(x_1, \dots, x_n) = f_{(m, \sigma^2)}(x_1) \cdot \dots \cdot f_{(m, \sigma^2)}(x_n) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - m)^2\right)$$

$$\log L_{(m, \sigma^2)}(x_1, \dots, x_n) = -\frac{n}{2} \log(2\pi) - n \log \sigma - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - m)^2$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial}{\partial m} \log L_{(m, \sigma^2)}(x_1, \dots, x_n) &= \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - m) \\ \frac{\partial}{\partial \sigma} \log L_{(m, \sigma^2)}(x_1, \dots, x_n) &= -\frac{n}{\sigma} + \frac{1}{\sigma^3} \sum_{i=1}^n (x_i - m)^2 \end{aligned} \right\} < 0 \Leftrightarrow \begin{cases} m = \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \\ \sigma^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 = \frac{n-1}{n} S^2 \end{cases} \text{ e si verifica che } (\bar{x}, \frac{n-1}{n} S^2) \text{ è un pt di max}$$

Quindi $(\bar{X}, \frac{n-1}{n} S^2)$ è lo stimatore di max verosimiglianza per (m, σ^2)

Oss: Con gli stessi conti si verifica, per $Q_{\theta} = \mathcal{N}(m, \sigma^2)$:

- se σ^2 è nota (cioè $\theta = m \in \Theta = \mathbb{R}$), \bar{X} è lo stimatore di max verosimiglianza per m
- se m è nota (cioè $\theta = \sigma^2 \in \Theta = (0, +\infty)$), $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - m)^2$ è lo stimatore di max verosimiglianza per σ^2

Intervalli di fiducia

Esempio/motivazione:

n lanci di moneta, con $p = \text{prob di teste}$

$\bar{X} = \text{freq relativa campionaria di teste } (= \frac{\# \text{ teste}}{n})$ è uno stimatore per p

vogliamo misurare l'incertezza della stima

intuitivamente, più n è grande minore dovrebbe essere l'incertezza

$(S, \mathcal{Y}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico, X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di legge Q_θ , def su $(\Omega, \mathcal{F}, (P_\theta)_\theta)$

Def: Dato $\alpha \in (0, 1)$, una regione di fiducia a livello $1 - \alpha$ per il parametro θ è

un insieme aleatorio $D(\omega) \subseteq \Theta$, $\omega \in \Omega$ (cioè una mappa $\Omega \rightarrow \mathcal{P}(\Theta)$, $\omega \mapsto D(\omega)$) t.c.

$$P_\theta\{\theta \in D\} \geq 1 - \alpha \quad \forall \theta \in \Theta$$

(dove $\{\theta \in D\} = \{\omega \in \Omega \mid \theta \in D(\omega)\} \subseteq \Omega$ e si sottintende che $\{\theta \in D\} \in \mathcal{F} \quad \forall \theta \in \Theta$)

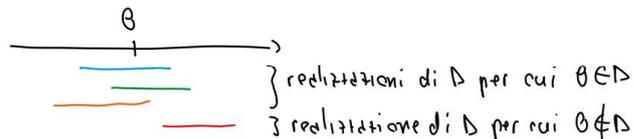
Oss: α è piccolo, tipicamente $\alpha = 0.05, 0.01$

D solitamente è una funzione del campione X_1, \dots, X_n

Significato: dato un campione X_1, \dots, X_n , possiamo determinare D t.c., con prob. alta, $\theta \in D$

Oss: nell'evento $\{\theta \in D\}$, l'aleatorietà è in D (che dipende da X_1, \dots, X_n), non in θ , che è non noto ma deterministico

$P\{\theta \in D\} \geq 1 - \alpha$ va inteso intuitivamente come: "in almeno una frazione $1 - \alpha$ di tutti i campioni, θ cade in $D(\text{campione})$ "



Quantili di una prob. P su $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$; con F.d.R. F

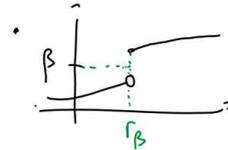
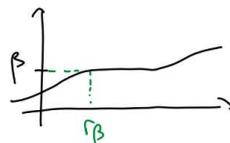
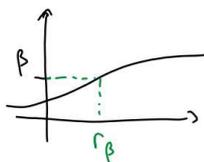
Def: Dato $\beta \in (0, 1)$, quantile di ordine β (o β -quantile) di P (o di F): il numero

$$r_\beta = \inf \{x \in \mathbb{R} \mid F(x) \geq \beta\}$$

Oss: se F , ristretta ad un intervallo (a, b) , è invertibile da (a, b) a $(0, 1)$, allora $r_\beta = F^{-1}(\beta)$.

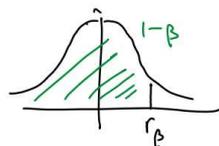
Esempi

-(F invertibile)



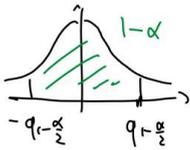
I quantili di $\mathcal{N}(0, 1)$ si denotano con q_β o z_β

Per simmetria, $q_{1-\beta} = -q_\beta$



$$P\{-q_{1-\frac{\alpha}{2}} \leq Z \leq q_{1-\frac{\alpha}{2}}\} = 1 - \alpha \quad \text{per } Z \sim \mathcal{N}(0, 1), \quad 0 < \alpha < 1$$

queste due proprietà valgono in generale se Z ha densità f pari, e più in generale se $Z \stackrel{(d)}{=} -Z$



Intervalli di fiducia per la media di una popol. normale (varianza nota)

$(S, \mathcal{I}, (Q_\beta)_\beta) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), (\mathcal{N}(m, \sigma^2))_{m \in \mathbb{R}})$ ($\theta = m \in \mathbb{R} \subseteq \mathbb{R}$), σ^2 nota ($\text{si } X \sim \mathcal{N}(m, \sigma^2)$)

(X_1, \dots, X_n) campione i.i.d. di $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$

Poiché $\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ è uno stimatore di m , è ragionevole cercare D intervallo centrato in \bar{X} ,

$$D = [\bar{X} - d, \bar{X} + d] =: [\bar{X} \pm d]$$

Notiamo che, per riproducibilità e invarianza delle gaussiane per trasformazioni lineari,

\bar{X} , combinazione lineare di gaussiane indip., è gaussiana, con $E[\bar{X}] = m$, $\text{Var}(\bar{X}) = \frac{\sigma^2}{n}$, cioè

$$\bar{X} \sim \mathcal{N}(m, \frac{\sigma^2}{n}) \quad (\text{sotto } P_m)$$

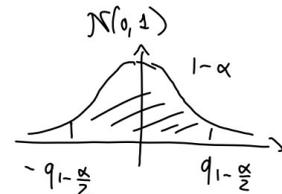
cioè $\frac{\sqrt{n}}{\sigma}(\bar{X} - m) \sim \mathcal{N}(0, 1)$ (sotto P_m)

Usiamo questo fatto per calcolare $P_m\{m \in [\bar{X} \pm d]\}$

$$P_m\{m \in [\bar{X} \pm d]\} = P_m\{|\bar{X} - m| \leq d\} = P_m\left\{\left|\frac{\sqrt{n}}{\sigma}(\bar{X} - m)\right| \leq \frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right\}$$

$$= P\{|Z| \leq \frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\} \quad \text{con } Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

$$= \Phi\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right) - \Phi\left(-\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right) = 2\Phi\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right) - 1$$



Imponiamo $P_m\{m \in [\bar{X} \pm d]\} = 1 - \alpha$ (= per avere il più piccolo intervallo possibile)

$$2\Phi\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right) - 1 = 1 - \alpha, \quad \text{cioè } \Phi\left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d\right) = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

cioè $\frac{\sqrt{n}}{\sigma}d = q_{1-\frac{\alpha}{2}}$ (con q_β quantile di $\mathcal{N}(0, 1)$ di ordine β)

Quindi $[\bar{X} \pm \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}]$ è un intervallo di fiducia per m di livello $1 - \alpha$

Oss: L'ampiezza dell'intervallo, $2 \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}$,

- è crescente in $1 - \alpha$
- è crescente in σ
- è decrescente in n

Esempio: Un metodo per misurare la carica elettrica di un corpo produce misure con distrib.

gaussiana di media il valore vero della carica del corpo e dev. standard 0.1 (in Coulomb).

Vengono effettuate 16 misurazioni, ottenendo una media campionaria di 5.2. Cerchiamo un intervallo di fiducia di livello 95% per la carica del corpo.

$(S, \mathcal{I}, (Q_\beta)_\beta) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), (\mathcal{N}(m, \sigma^2))_{m \in \mathbb{R}})$, $\sigma = 0.1$, ($X = \text{carica elettrica rilevata} \sim \mathcal{N}(m, \sigma^2)$) $m \in \mathbb{R}$

$X_i = \text{risultato } i\text{-esima rilevazione } i = 1, \dots, n = 16$ X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$

livello $1 - \alpha = 0.95$, $\alpha = 0.05$, $q_{1-\frac{\alpha}{2}} = q_{0.975} \approx 1.96$

$$\text{int. di fiducia} = [\bar{X} \pm \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}] \approx [\bar{X} \pm \frac{0.1}{4} \cdot 1.96] = [\bar{X} \pm 0.049]$$

Dopo le misurazioni, con $\bar{x} = 5.2$, l'int. di fiducia risulta $[5.2 \pm 0.049] = [5.151, 5.249]$

Metodo della statistica pivotale: data una statistica pivotale, cioè una statistica $ST = g(\theta, X_1, \dots, X_n)$

• ST è invertibile come funzione di θ , dato il campione:

$\forall (x_1, \dots, x_n), \theta \mapsto g(\theta, x_1, \dots, x_n)$ è invertibile

$\forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$

• ST ha legge che non dipende da θ : $ST \stackrel{P_\theta}{\#} P_\theta$ è indipendente da θ (cioè $P_\theta\{ST \in A\}$ non dip. da θ)

allora una regione di fiducia di livello $1-\alpha$ per θ è data da $D = g(\cdot, X_1, \dots, X_n)^{-1}(A)$, dove A è t.c.

$P\{ST \in A\} = 1-\alpha$: infatti

(deterministica)

$$P\{\theta \in D\} = P\{ST \in g(\cdot, X_1, \dots, X_n)(D)\} = 1-\alpha$$

Nell'esempio precedente (media di popol. normale), $ST = \frac{\sqrt{n}}{\sigma}(\bar{X} - m) \sim \mathcal{N}(0, 1)$ sotto P_m

(o approssimativa)

Def: Dato $\alpha \in (0, 1)$, una regione di fiducia asintotica di livello $1-\alpha \in (0, 1)$ per θ è

una successione di insiemi di estimatori $D_n(\omega) \subseteq \Theta$, $\omega \in \mathcal{R}$, $n \in \mathbb{N}$, t.c.

$$\liminf_n P_\theta\{\theta \in D_n\} \geq 1-\alpha \quad \forall \theta \in \Theta$$

Intervalli di fiducia asintotici per la media di una popolazione (ver. nota), grandi campioni

• $(\mathcal{S}, \mathcal{I}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), (Q_m)_{m \in \mathbb{R}})$, $m = E_m[X]$, $X \sim Q_m$, $\sigma^2 = \text{Var}(X)$ nota

X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di Q_m

Per il TCL, se n è grande, $ST = \frac{\sqrt{n}}{\sigma}(\bar{X}_n - m)$ è approx $\sim \mathcal{N}(0, 1)$, in particolare

$$\lim_n P\left\{-q_{1-\frac{\alpha}{2}} \leq ST \leq q_{1-\frac{\alpha}{2}}\right\} = 1-\alpha$$

Ripetendo i passaggi del caso popol. gaussiana (ST come statistica pivotale), si ottiene che

$[\bar{X}_n \pm \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}]$ è un intervallo di fiducia asintotico di livello $1-\alpha$ per m

Intervalli di fiducia asintotici per una proporzione (media di una popol. Bernoulli), grandi campioni

• $(\mathcal{S}, \mathcal{I}, (Q_p)_{p \in \Theta}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), (\mathcal{B}(p))_{p \in (0,1)})$ (o $(\{0,1\}, \mathcal{P}(\{0,1\}), (\mathcal{B}(p))_{p \in (0,1)})$)

$p = E_p[X]$ con $X \sim \mathcal{B}(p)$ ($p = \text{prob del successo} = \text{proporzione}$)

X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di $\mathcal{B}(p)$ ($\bar{X}_n = \text{freq. relativa campionaria del successo}$)

Per il TCL, se n è grande, $\sqrt{\frac{n}{p(1-p)}}(\bar{X}_n - p)$ è approx $\sim \mathcal{N}(0, 1)$

Problema: $p \mapsto \sqrt{\frac{n}{p(1-p)}}(\bar{X}_n - p)$ non è invertibile

Cor: Dato X_1, \dots, X_n i.i.d. $\sim \mathcal{B}(p)$,

$$\sqrt{\frac{n}{\bar{X}_n(1-\bar{X}_n)}}(\bar{X}_n - p) = \frac{n\bar{X}_n - np}{\sqrt{n\bar{X}_n(1-\bar{X}_n)}} \xrightarrow{\text{in legge}} Z \sim \mathcal{N}(0, 1) \quad \text{per } n \rightarrow \infty$$

Questo risultato si dimostra come Corollario del TCL e di $\bar{X}_n \xrightarrow{\text{in prob.}} p$ (usando però fatti più avanzati)

Quindi usando $ST = \sqrt{\frac{n}{\bar{X}_n(1-\bar{X}_n)}}(\bar{X}_n - p)$ come statistica pivotale (asintotica), si ottiene che

$[\bar{X}_n \pm \sqrt{\frac{\bar{X}_n(1-\bar{X}_n)}{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}]$ è un intervallo di fiducia asintotica di livello $1-\alpha$ per p

Intervalli di fiducia asintotici per la media di una popolazione, var. non nota, grandi campioni
 $(S, \mathcal{F}, (Q_0)_{0 \in \mathbb{R}}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), (Q_m)_m)$ $m = E_m[X]$, $X \sim Q_m$, X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di Q_m
 questa volta però supponiamo $\sigma^2 = \text{Var}(X)$ non nota

Problema: $\frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X}_n - m)$ è funzione anche di σ non nota

Cor: Date X_1, \dots, X_n i.i.d. con $E[X_i^2] < \infty$,

$$\frac{\sqrt{n}}{S_n} (\bar{X}_n - m) \xrightarrow{\text{in legge}} Z \sim \mathcal{N}(0, 1) \text{ per } n \rightarrow \infty$$

$$\text{con } S_n^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$$

Questo risultato si dimostra come corollario del TCL e di $S_{n-1}^2 \rightarrow \sigma^2$ (usando fatti più avanzati)

Usando $ST = \frac{\sqrt{n}}{S_n} (\bar{X}_n - m)$ come statistica pivotale (asintotica) si ottiene che

$$\left[\bar{X}_n \pm \frac{\sqrt{n}}{S_n} q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right] \text{ è un intervallo di fiducia asintotico di livello } 1-\alpha \text{ per } m$$

Esempio: Viene rilevata l'opinione di 100 persone (estratte a caso) su un certo partito politico.

Di queste 100 persone, 25 mostrano gradimento per il partito. Fornire un intervallo di fiducia (approssimato) per la percentuale di persone che apprezzeranno il partito, di livello 95%.

$$(S, \mathcal{F}, (Q_0)_{0 \in \mathbb{R}}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathcal{B}(p)_p) \quad (X = \begin{cases} 1 & \text{se la persona apprezza il partito} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases} \sim \mathcal{B}(p))$$

$p = \text{prob gradimento}$

$X_i = \begin{cases} 1 & \text{se l'i-sima persona estratta apprezza il partito} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}, i=1, \dots, n=100, X_1, \dots, X_n \text{ campione i.i.d. di } \mathcal{B}(p)$ (abbastanza grande)

$$1-\alpha = 0.95, \quad q_{1-\frac{\alpha}{2}} = q_{0.975} \approx 1.96$$

$$\text{int. di fiducia approx per } p \quad \left[\bar{X} \pm \sqrt{\frac{\bar{X}(1-\bar{X})}{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right] \approx \left[\bar{X} \pm \frac{\sqrt{\bar{X}(1-\bar{X})}}{10} \cdot 1.96 \right] = \left[\bar{X} \pm 0.196 \sqrt{\bar{X}(1-\bar{X})} \right]$$

$$\text{Dopo le rilevazioni, con } \bar{x} = \frac{25}{100} = 0.25, \text{ l'int. di fiducia diventa } [0.25 \pm 0.196 \sqrt{0.25 \cdot 0.75}] \approx [0.165, 0.335]$$

Intervallo di fiducia per la media di una popolazione gaussiana, varianze non note

$$(S, \mathcal{F}, (Q_0)_{0 \in \mathbb{R}}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathcal{N}(m, \sigma^2)_{m \in \mathbb{R}}), \quad X_1, \dots, X_n \text{ campione i.i.d. di } \mathcal{N}(m, \sigma^2)$$

supponiamo σ^2 non nota (e n non necessariamente grande)

Usiamo:

$$ST = \frac{\sqrt{n}}{S} (\bar{X} - m) \sim t_{n-1} \text{ (t-di-Student a } n-1 \text{ gradi di libertà)}$$

$$\text{(con } \bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i, \quad S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2)$$

In particolare, chiamando $t_{\beta, n-1}$ il quantile di t_{n-1} di ordine β ($P\{T \leq t_{\beta, n-1}\} = \beta$),

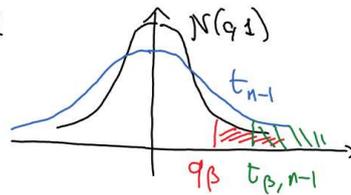
$$P\{ST \in [-t_{1-\frac{\alpha}{2}, n-1}, t_{1-\frac{\alpha}{2}, n-1}]\} = 1-\alpha$$

Quindi usando ST come statistica pivotale si ottiene che

$$\left[\bar{X} \pm \frac{S}{\sqrt{n}} t_{1-\frac{\alpha}{2}, n-1} \right] \text{ è un intervallo di fiducia (esatto) di livello } 1-\alpha \text{ per } m$$

Oss: Poiché la densità di t_{n-1} è polinomiale, essa ha code più pesanti delle densità $\mathcal{N}(0, 1)$

e quindi $t_{\beta, n-1} > q_{\beta} \quad \forall n, \forall \beta > \frac{1}{2}$



area rossa = area verde = $1 - \beta$

Dunque l'incertezza nel caso varianza non nota è maggiore rispetto al caso varianza nota

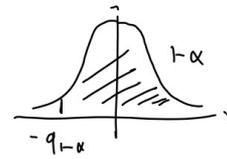
Oss: Si può dimostrare che, per $n \rightarrow \infty$, $t_{\beta, n-1} \xrightarrow{\text{in legge}} N(0,1)$, in particolare $t_{\beta, n-1} \rightarrow q_{\beta}, \forall \beta \in (0,1)$.

Oss: È possibile considerare anche semirette come regioni di fiducia (intervalli unilaterali)

Ad es., data una popolazione $N(m, \sigma^2)$ di varianza σ^2 nota, possiamo cercare una regione di fiducia per la media m della forma $(-\infty, \bar{X} + d]$. Impostiamo $P\{m \in (-\infty, \bar{X} + d]\} = 1 - \alpha$ e

usiamo la statistica pivotale $ST = \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m)$

$$\begin{aligned} P_m \{m \in (-\infty, \bar{X} + d]\} &= P_m \{\bar{X} + d \geq m\} = P_m \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m) \geq -\frac{\sqrt{n}}{\sigma} d \right\} \\ &= \Phi \left(\frac{\sqrt{n}}{\sigma} d \right) \\ &= 1 - \alpha \quad (\Rightarrow) \quad \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d = q_{1-\alpha} \end{aligned}$$



e troviamo $(-\infty, \bar{X} + \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\alpha}]$ come una regione di fiducia di livello $1 - \alpha$ per m

Intervalli di fiducia per la varianza di una popol. gaussiana,

$(S, \mathcal{I}, (q_0)_{0 < \alpha < 1}) = (N, B(n), (N(m, \sigma^2))_{\sigma^2 \in (q, +\infty)}), \sigma^2 = \text{Var}_{\sigma^2}(X)$ con $X \sim N(m, \sigma^2)$

X_1, \dots, X_n campione i.i.d.

supponiamo m non nota

Usiamo

$$ST = (n-1) \frac{S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{n-1}^2 \quad (\text{chi-quadrato a } n-1 \text{ gradi di libert\`a})$$

In particolare, chiamando $\chi_{\beta, n-1}^2$ il quantile di ordine β di χ_{n-1}^2 ($P\{Y \leq \chi_{\beta, n-1}^2\} = \beta$)

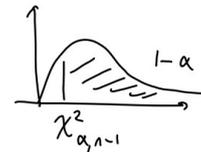
$$P\{ST \in [\chi_{\alpha, n-1}^2, +\infty)\} = 1 - \alpha$$

Quindi, usando ST come statistica pivotale ($ST \in [\chi_{\alpha, n-1}^2, +\infty) \Leftrightarrow \sigma^2 \in (0, \frac{(n-1)S^2}{\chi_{\alpha, n-1}^2}]$)

si ottiene che

$$\left(0, \frac{(n-1)S^2}{\chi_{\alpha, n-1}^2}\right]$$

è un intervallo di fiducia (unilatero) per σ^2 di livello $1 - \alpha$



Oss: Se m è nota, si usa la statistica pivotale

$$ST = \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2 \sim \chi_n^2$$

Distribuzioni legate alle v.d. gaussiane

$(\Omega, \mathcal{F}, \rho)$ sp di prob.

Prop: a) $Z \sim \mathcal{N}(0, 1) \Rightarrow Z^2 \sim \Gamma\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) =: \chi_1^2$ (distribuzione chi-quadrato a un grado di libertà)

b) $Z_1, \dots, Z_n \sim \mathcal{N}(0, 1)$ i.i.d. $\Rightarrow Z_1^2 + \dots + Z_n^2 \sim \Gamma\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2}\right) =: \chi_n^2$ (distrib chi-quadrato a n gradi di lib.)

Dim:

a) F_{Z^2} FdR di Z^2 , dobbiamo mostrare $F_{Z^2}(u) = \int_{-\infty}^u f(v) dv$ con f densità $\Gamma\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$,

$$f(u) = \frac{1}{\sqrt{2} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)} u^{-1/2} e^{-\frac{1}{2}u} \mathbb{1}_{(0, +\infty)}(u)$$

$F_{Z^2}(u) = 0 \quad \forall u < 0$. Per $u \geq 0$,

$$F_{Z^2}(u) = P\{Z^2 \leq u\} = P\{-\sqrt{u} \leq Z \leq \sqrt{u}\} = 2P\{0 \leq Z \leq \sqrt{u}\} = 2 \int_0^{\sqrt{u}} \frac{1}{\sqrt{\pi}} e^{-x^2/2} dx$$

$$\begin{aligned} \frac{x^2 = v}{2x dx = dv} &= \int_0^u \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-v/2} \frac{1}{\sqrt{v}} dv = \int_0^u f(v) dv \end{aligned}$$

b) Z_i^2 sono indipendenti e $\sim \Gamma\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$. Quindi per riproducibilità di Γ , $Z_1^2 + \dots + Z_n^2 \sim \Gamma\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2}\right)$.

Prop: $Z = (Z_1, \dots, Z_n)^T$ vettore di $\mathcal{N}(0, 1)$ indep., $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ortogonale $\Rightarrow MZ$ vettore di $\mathcal{N}(0, 1)$ indep.

Dim:

Notiamo che Z_1, \dots, Z_n sono i.i.d. $\sim \mathcal{N}(0, 1) \Leftrightarrow Z = (Z_1, \dots, Z_n)$ ha densità

$$f_Z(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x_1^2/2} \dots \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x_n^2/2} = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} e^{-|x|^2/2} \quad (\text{dove } |x|^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2)$$

Se M è ortogonale (quindi $|Mx| = |x|$, $|\det M| = 1$), MZ ha densità

$$f_{MZ}(y_1, \dots, y_n) = f_Z(M^{-1}y) |\det M^{-1}| = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} e^{-|M^{-1}y|^2/2} \frac{1}{|\det M|} = f_Z(y_1, \dots, y_n)$$

quindi $MZ \stackrel{(d)}{=} Z$ è vettore di $\mathcal{N}(0, 1)$ indep.

Prop: $Z_1, \dots, Z_n \sim \mathcal{N}(0, 1)$ indep., $\bar{Z} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n Z_i$, $S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (Z_i - \bar{Z})^2 \Rightarrow$

a) \bar{Z}, S^2 indep.

b) $\bar{Z} \sim \mathcal{N}\left(0, \frac{1}{n}\right)$, $(n-1)S^2 \sim \chi_{n-1}^2$

Dim:

a) Prendiamo $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ definita da (e_1, \dots, e_n) base canonica di \mathbb{R}^n

$$M e_1 = \frac{1}{\sqrt{n}} (1, \dots, 1)^T = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=1}^n e_i$$

$M e_2, \dots, M e_n$ base ortonormale di $(M e_1)^\perp$

M^T e quindi M sono ortogonali.

Detta $Z = (Z_1, \dots, Z_n)^T = \sum_{i=1}^n Z_i e_i$, MZ è vettore di $\mathcal{N}(0, 1)$ indep, in particolare

$(MZ)_1$ e $\sum_{i=1}^n (MZ)_i^2$ sono indipendenti

$$(\overline{Mz})_1 = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=1}^n z_i = \sqrt{n} \bar{z}$$

$$\sum_{i=2}^n (\overline{Mz})_i^2 = |Mz|^2 - (\overline{Mz})_1^2 = |z|^2 - n\bar{z}^2 = \left(\sum_{i=1}^n z_i^2\right) - n\bar{z}^2 = \sum_{i=1}^n (z_i - \bar{z})^2 = (n-1) S_n^2$$

Quindi \bar{z} e S_{n-1}^2 sono indep.

b) \bar{z} è gaussiano per riproducibilità e $E[\bar{z}] = 0$, $\text{Var}(\bar{z}) = \frac{1}{n}$

$(n-1) S_{n-1}^2 = \sum_{i=2}^n (\overline{Mz})_i^2$ è somma di $(n-1)$ v.s. $N(0, 1)$ indep, quindi $(n-1) S_{n-1}^2 \sim \chi_{n-1}^2$.

Def: Date $Z \sim N(0, 1)$, $Y \sim \chi_n^2$, con Z e Y indipendenti, chiamiamo distribuzione t-di-student a n gradi di libertà (t_n) la legge di

$$T = \frac{\sqrt{n} Z}{\sqrt{Y}}$$

Cor: $Z_1, \dots, Z_n \sim N(0, 1)$ i.i.d. $\Rightarrow \sqrt{n} \frac{\bar{Z}}{S} \sim t_{n-1}$

Dim:

$$\sqrt{n} \frac{\bar{Z}}{S} = \frac{\sqrt{n-1} \cdot \sqrt{n} \bar{Z}}{\sqrt{(n-1) S^2}} \quad \text{e} \quad \sqrt{n} \bar{Z} \sim N(0, 1), \quad (n-1) S^2 \sim \chi_{n-1}^2 \quad \text{e sono indipendenti}$$

Prop: t_n ha densità data da

$$f_{t_n}(x) = \frac{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)}{\sqrt{n\pi} \Gamma\left(\frac{n}{2}\right)} \left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^{-\frac{n+1}{2}} \quad x \in \mathbb{R}$$

In particolare, f_{t_n} è pari.

Dim:

$$\text{Dobbiamo verificare } F_{t_n}(x) = \int_{-\infty}^x f_{t_n}(x') dx'$$

$$F_{t_n}(x) = \iint \mathbb{1}_{\frac{\sqrt{n}z/\sqrt{y} \leq x} f_{N(0,1)}(z) f_{\chi_n^2}(y) dy dz$$

$$= \iint \mathbb{1}_{\sqrt{n}z/\sqrt{y} \leq x} c_n e^{-z^2/2} y^{-n/2} e^{-y/2} dy dz \quad (\text{con } c_n > 0 \text{ costante})$$

$$\frac{\sqrt{n}z}{\sqrt{y}} = x' \quad = \int_{-\infty}^x c_n' \int e^{-(x')^2 y/2n} e^{-y/2} y^{-(n-1)/2} dy dx' \quad (\text{con } c_n' > 0 \text{ costante})$$

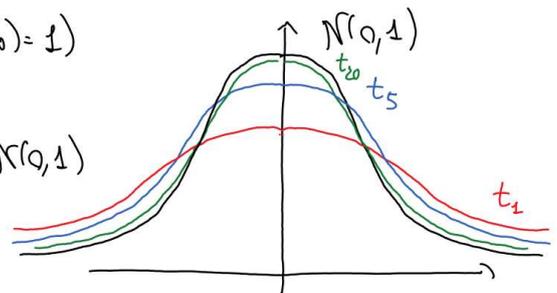
$$\left(1 + \frac{(x')^2}{n}\right) y = \tilde{y} \quad = \int_{-\infty}^x c_n'' \underbrace{\left(1 + \frac{(x')^2}{n}\right)^{-\frac{n+1}{2}} \int e^{-\tilde{y}/2} \tilde{y}^{-\frac{n-1}{2}} dy}_{\text{const.}} dx' = \int_{-\infty}^x c_n'' f_{t_n}(x') dx'$$

$$\left(1 + \frac{(x')^2}{n}\right) dy = d\tilde{y}$$

L e necessariamente $c_n'' = 1$ (cosicché $F(+\infty) = 1$)

Oss: t_n ha code polinomiali, più "pesanti" delle code $N(0, 1)$

• per $n \rightarrow \infty$, " $t_n \rightarrow N(0, 1)$ "



Prop: Siano X_1, \dots, X_n i.i.d. $\sim N(\mu, \sigma^2)$, $\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$, $S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$. Allora

a) \bar{X} , S^2 sono indipendenti

$$b) \bar{X} \sim N\left(m, \frac{\sigma^2}{n}\right), (n-1) \frac{S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{n-1}^2$$

$$c) \sqrt{n} \frac{\bar{X} - m}{S} \sim t_{n-1}$$

Dim: dai risultati precedenti e da standardizzazione.

Test statistici 1

Esempio/motivazione:

n lanci di moneta, con $p = \text{prob}$ di testa

il banco dichiara che la moneta è equilibrata, cioè $p = \frac{1}{2}$

sulla base degli esiti degli n lanci, vogliamo verificare se l'ipotesi $p = \frac{1}{2}$ è plausibile o no:

• se su 1000 dati escono

541 teste, l'ipotesi $p = \frac{1}{2}$ è	plausibile
900 " " " "	non plausibile
540 " " " "	?

Un test statistico è una procedura per verificare, sulla base dei dati (x_1, \dots, x_n) del campione, se una certa ipotesi (= affermazione sul parametro) è plausibile o no.

$(\mathcal{S}, \mathcal{F}, (\mathbb{P}_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico, (X_1, \dots, X_n) campione i.i.d. di legge Q_θ , def. su $(\Omega, \mathcal{F}, (\mathbb{P}_\theta)_{\theta \in \Theta})$

Useremo spesso (x_1, \dots, x_n) per indicare i dati ottenuti dal campione (X_1, \dots, X_n)

Elementi principali di un test (parametrico)

1) L'ipotesi da verificare: $\Theta = \Theta_0 \cup \Theta_1$, partizione di Θ ($\Theta_0 \cap \Theta_1 = \emptyset$)

$\mathcal{H}_0: \theta \in \Theta_0$ ipotesi nulla, di cui verificare se è plausibile o no

$\mathcal{H}_1: \theta \in \Theta_1$ " alternativa

Nell'esempio precedente: $\mathcal{H}_0: \theta = \frac{1}{2}$, $\Theta_0 = \{\frac{1}{2}\}$, $\Theta_1 = [0, 1] \setminus \{\frac{1}{2}\}$

Oss: asimmetria tra \mathcal{H}_0 e \mathcal{H}_1 :

• se l'esito del test, sulla base dei dati, è il rifiuto di \mathcal{H}_0 , in favore di \mathcal{H}_1 , allora \mathcal{H}_0 è poco plausibile, cioè c'è evidenza statistica per \mathcal{H}_1

• se invece l'esito del test è l'accettazione di \mathcal{H}_0 , allora \mathcal{H}_0 è plausibile, ma non c'è per forza evidenza per \mathcal{H}_0 .

2) La regione critica o di rifiuto: un evento $C \in \mathcal{F}$, solitamente dipendente dal campione X_1, \dots, X_n , t.c., se l'esito ω cade in C , rifiutiamo l'ipotesi \mathcal{H}_0 in favore di \mathcal{H}_1

• se l'esito ω non cade in C , accettiamo l'ipotesi \mathcal{H}_0 .

La scelta di C deve essere t.c.:

- C sia poco probabile sotto \mathcal{H}_0 (poco plausibile)
- se $\omega \in C$, allora questo è un'evidenza per \mathcal{H}_1

Nell'esempio precedente ($\mathcal{H}_0: p = \frac{1}{2}$), ci aspettiamo una regione critica C della forma

$$C = \{ |\bar{X} - \frac{1}{2}| > d \} \text{ per un } d > 0 \text{ opportuno, per cui } P_{\frac{1}{2}}(C) \text{ sia piccola}$$

Se invece consideriamo $\mathcal{H}_0: p \leq \frac{1}{2}$, ci aspettiamo una regione critica C della forma

$$C = \{ \bar{X} - \frac{1}{2} > d \} \text{ per un } d > 0 \text{ opportuno, per cui } P_p(C) \text{ sia piccola } \forall p \leq \frac{1}{2}$$

Oss: Nella scelta di C spesso si usa una statistica (statistica di test) ST , la cui legge non dipenda da θ ($C = \{ ST \in A \}$ per un opportuno A)

L'esito del test (che è aleatorio poiché dipende dai dati del campione) può essere errato, in due modi:

- errore di 1^a specie: H_0 è vera ma l'esito del test è il rifiuto di H_0
- " " 2^a specie: H_0 è falsa ma l'esito del test è l'accettazione di H_0

Def: Dato $\alpha \in (0, 1)$ (piccolo, ad es. $\alpha = 0.05, 0.01$), un test è di livello α : se

$$\sup_{\theta \in \Theta_0} P_{\theta}(C) \leq \alpha$$

cioè la prob. dell'errore di 1^a specie (che dipende da $\theta \in \Theta_0$) è al massimo α .

Più α è piccolo, maggiore è l'evidenza statistica fornita dal test contro H_0 in caso di rifiuto.

Def: Potenza di un test: funzione

$$\pi_C: \Theta \rightarrow [0, 1], \pi_C(\theta) = P_{\theta}(C)$$

cioè $\pi_C(\theta)$ è la prob di rifiutare H_0 quando il valore del parametro è $\theta \in \Theta_1$, quindi $\pi_C(\theta)$ rappresenta la capacità di accorgersi che l'ipotesi H_0 è falsa

Nell'approccio "classico" ai test, si fissa un livello α piccolo e si cerca C in modo da massimizzare la potenza

Caso ipotesi semplice: $\Theta_0 = \{\theta_0\}$, $\Theta_1 = \Theta \setminus \{\theta_0\}$: legame tra test e intervalli di fiducia

- Dato $\alpha \in (0, 1)$, se D è una regione di fiducia di livello $1-\alpha$ per θ , allora

$$C = \{\theta_0 \notin D\} = \{\omega \in \Omega \mid \theta_0 \notin D(\omega)\}$$

è una regione critica di livello α : infatti

$$P_{\theta_0}(C) = 1 - P_{\theta_0}(\theta_0 \in D) \leq 1 - (1-\alpha) = \alpha$$

- Viceversa, dato $\alpha \in (0, 1)$, se, $\forall \theta_0 \in \Theta$, C_{θ_0} è una regione critica di livello α per il test $H_0: \theta = \theta_0$, allora

$$D(\omega) = \{\theta \in \Theta \mid \omega \notin C_{\theta}\}$$

è una regione di fiducia per θ di livello $1-\alpha$: infatti

$$P_{\theta_0}(\theta_0 \in D) = P_{\theta_0}(C_{\theta_0}^c) = 1 - P_{\theta_0}(C_{\theta_0}) \geq 1 - \alpha \quad \forall \theta_0 \in \Theta$$

Test bilatero per la media di una popolazione gaussiana, varianza nota (test Z)

- $(S, \mathcal{I}, (Q_0)_{\Theta}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathcal{N}(m, \sigma^2)_{m \in \mathbb{R}})$, $\theta = m \in \Theta = \mathbb{R}$, σ^2 nota

X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$

Dato $m_0 \in \mathbb{R}$, consideriamo il test $H_0: m = m_0$ contro $H_1: m \neq m_0$, a livello α

Regione critica C : poiché \bar{X} è uno stimatore di m e $H_1: m \neq m_0$, è ragionevole

cercare C della forma $C = \{|\bar{X} - m_0| > d\}$ per d opportuno

Usiamo la statistica di test

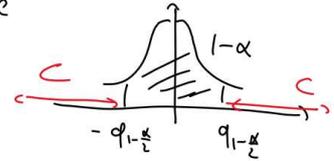
$$ST = \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m) \sim \mathcal{N}(0, 1) \text{ sotto } P_m$$

e calcoliamo $P_{m_0}(C) = P_{m_0} \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d \right\} = P \left\{ |Z| > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d \right\}$ con $Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$

Imponiamo $P_{m_0}(C) = \alpha$, cioè $\frac{\sqrt{n}}{\sigma} d = q_{1-\frac{\alpha}{2}}$, otteniamo che

$$C = \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\} = \left\{ |\bar{X} - m_0| > \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\}$$

è una regione critica di livello α



Oss: $\omega \in C \Leftrightarrow |\bar{X}(\omega) - m_0| > \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}} \Leftrightarrow m_0 \in [\bar{X}(\omega) \pm \frac{\sigma}{\sqrt{n}} q_{1-\frac{\alpha}{2}}]$ (Int. di fiducia per m_0 di livello $1-\alpha$)

Test bilatero per una proporzione (media di popol. Bernoulli), grandi campioni (test Z) approssimato

$$\cdot (S, \mathcal{Y}, (Q_0)_{\Theta}) = (I_2, \mathcal{B}(n), \mathcal{B}(p))_{p \in (0, 1)} \quad \Theta = p \in \mathbb{T} = [0, 1]$$

X_1, \dots, X_n campione i.i.d. di $\mathcal{B}(p)$, assumiamo n grande approssimativamente

Dato $p_0 \in (0, 1)$, consideriamo il test $\mathcal{H}_0: p = p_0$ contro $\mathcal{H}_1: p \neq p_0$ di livello α

Regione critica C : è ragionevole cercare C della forma $C = \{ |\bar{X} - p_0| > d \}$

Usiamo la statistica di test

$$ST = \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{X} - p_0), \text{ per il TLC } \overset{\text{appross.}}{\sim} \mathcal{N}(0, 1)$$

Otteniamo che

$$C = \left\{ \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} |\bar{X} - p_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\} = \left\{ \frac{|n\bar{X} - np_0|}{\sqrt{np_0(1-p_0)}} > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\}$$

è una regione critica di livello approx. α

Oss: qui non abbiamo bisogno di considerare $\bar{X}(1-\bar{X})$ al posto di $p(1-p)$, poiché conosciamo, sotto \mathcal{H}_0 , $p = p_0$

Analogamente agli intervalli di fiducia, e con le stesse statistiche pivotali, si possono formulare i test bilateri per media di popol. gaussiana con varianza non nota (test t), media nel caso grandi campioni (test Z approssimato), varianza di popol. gaussiana (test χ^2)

Metodo del p -value (soglia di accettazione):

Spesso si ha una famiglia di regioni critiche $(C_\alpha)_{\alpha \in (0, 1)}$ con

- C_α regione critica a livello α , $\forall \alpha$
- se $\alpha \leq \alpha'$, allora $C_\alpha \subseteq C_{\alpha'}$ (ragionevole: minore è $\alpha \geq \sup_{\Theta \in \Theta_0} P_\theta(C)$, più piccola è C_α)
- $\bigcap_{\alpha} C_\alpha = \emptyset$, $\bigcup_{\alpha} C_\alpha = \Omega$ (si può prendere $\Omega = \{(x_1, \dots, x_n) | x_i \in S^m\}$)

Quindi, $\forall \omega \in \Omega$ (esito del campione), $\exists \bar{\alpha} = \bar{\alpha}(\omega) \in (0, 1)$

- se $\alpha < \bar{\alpha}$, allora $\omega \notin C_\alpha$ e quindi accettiamo \mathcal{H}_0 se l'esito del campione è ω
- se $\alpha > \bar{\alpha}$, allora $\omega \in C_\alpha$ e quindi rifiutiamo \mathcal{H}_0 " " " " " ω

$\bar{\alpha} = \bar{\alpha}(\omega)$ è detta p -value di ω (ed è funzione dell'esito del campione, solitamente $\bar{\alpha} = \bar{\alpha}(X_1, \dots, X_n)$) e fornisce il "grado di plausibilità" di \mathcal{H}_0 se si verifica ω (più $\bar{\alpha}$ è basso, minore è il livello)

α per cui rifiuto, quindi meno plausibile è H_0 .

Informalmente, $\bar{\alpha}(w)$ è "la prob. sotto H_0 di avere dati più estremi (rispetto a H_0) di w "

Esempi:

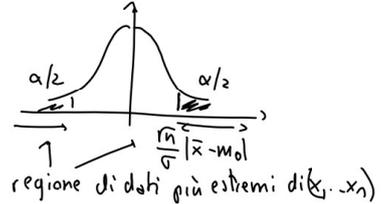
- media di popol. normale, $\sqrt{N(m, \sigma^2)}$, varianza nota, $H_0: m = m_0$, $H_1: m \neq m_0$

$$C_\alpha = \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\}$$

$$\bar{\alpha}(x_1, \dots, x_n) \text{ è t.c. } \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| = q_{1-\frac{\alpha}{2}}, \text{ cioè } \frac{\alpha}{2} = P\left\{ Z > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| \right\}$$

$$\text{con } Z \sim N(0, 1)$$

$$= P\{|Z| > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0|\}$$



- media di popol. $B(p)$, $\sqrt{N(p)}$, $H_0: p = p_0$, $H_1: p \neq p_0$

$$C_\alpha = \left\{ \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} |\bar{X} - p_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\} \quad (\text{approx.})$$

$$\bar{\alpha}(x_1, \dots, x_n) \text{ è t.c. } \frac{\alpha}{2} = P\left\{ Z > \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} |\bar{X} - p_0| \right\} \quad (\text{approx.})$$

$$\text{con } Z \sim N(0, 1)$$

Esempi:

- Un certo modello teorico afferma che la carica ^{elettrica} di un dato corpo (in Coulomb) è 5. Dai risultati di 16 misurazioni della carica sul corpo, risulta una media campionaria di 5.2. Supponiamo che le misurazioni siano gaussiane con media il valore reale della carica e dev. standard pari a 0.1. C'è evidenza che il modello teorico proposto sia errato? Effettuare un test di livello 0.01 e calcolare il p-value per i dati forniti.

$$(S, T, Q, \theta) = (n, B(n), N(m, \sigma^2)_{m \in \mathbb{R}}), \quad \sigma = 0.1 \quad (X = \text{carica rilevata in una misur.} \sim N(m, \sigma^2))$$

X_i : i-sima misurazione, $i=1, \dots, n=16$, campione i.i.d. di $N(m, \sigma^2)$

$$H_0: m = 5 (=m_0), \quad H_1: m \neq 5$$

$$\text{Statistiche di Test } Z = \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m) \sim N(0, 1)$$

Regione critica di livello $\alpha = 0.01$ ($q_{1-\frac{\alpha}{2}} = q_{0.995} \approx 2.576$)

$$C = \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} |\bar{X} - m_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\} = \left\{ 8 |\bar{X} - 5| > 2.576 \right\}$$

Per $\bar{x} = 5.2$, $8 \cdot |\bar{x} - 5| = 1.6 \leq 2.576 : (x_1, \dots, x_n) \notin C$, accettiamo H_0 : non c'è evidenza statistica, e livello 0.01, contro il lavoro teorico

$$\text{p-value di } \bar{x} = 5.2: \bar{\alpha}(\bar{x} = 5.2) = 2P\{Z > 8|\bar{x} - 5|\} = 2(1 - \Phi(1.6)) \approx 2 \cdot (1 - 0.945) = 0.11$$

accettiamo H_0 per $\alpha < 0.11$, rifiutiamo H_0 per $\alpha > 0.11$

- Il banco dichiara che una certa moneta è equilibrata. Lanciamo 1000 volte la moneta, ottenendo 540 teste. C'è evidenza statistica contro l'affermazione del banco? Effettuare un test di livello 0.05 e calcolare il p-value sulla base dei dati.

$$(S, \mathcal{J}, (Q_0)_0) = (n, B(n), B(p)_{p \in (0,1)}) \quad p = \text{prob di testa}$$

$$X_i = \begin{cases} 1 & \text{se testa si lancia i-simo} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases} \quad i=1, \dots, n=1000, \text{ campione i.i.d. di } B(p) \text{ (grande)}$$

$$H_0: p = \frac{1}{2} (= p_0) \text{ (affermazione del banco)} \quad H_1: p \neq \frac{1}{2}$$

$$\text{Statistiche di test: } ST = \sqrt{\frac{n}{p(1-p)}} (\bar{X} - p) \stackrel{\text{approx}}{\sim} N(0,1)$$

$$\text{Regione critica di livello approx. } \alpha = 0.05 \quad (q_{0.975} \approx 1.96)$$

$$C = \left\{ \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} |\bar{X} - p_0| > q_{1-\frac{\alpha}{2}} \right\} = \left\{ 63.25 \cdot |\bar{X} - 0.5| > 1.96 \right\}$$

$$\text{Per } \bar{x} = \frac{540}{1000} = 0.54, \quad 63.25 \cdot |\bar{x} - 0.5| = 2.53 > 1.96: (x_1, \dots, x_n) \in C, \text{ rifiutiamo } H_0:$$

dei dati c'è evidenza, a livello $\alpha = 0.05$, contro $p = \frac{1}{2}$

$$p\text{-value di } \bar{x} = 0.54: \bar{\alpha}(\bar{x} = 0.54) = 2P\left\{ Z > \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} |\bar{x} - p_0| \right\}$$

approx.

$$= 2P\{Z > 2.53\} = 2(1 - \Phi(2.53)) \approx 2(1 - 0.9943) = 0.0114$$

Test statistici 2

Caso ipotesi composta, test unilateri: $(H_0) = (-\infty, \theta_0]$ ($H_1: \theta > \theta_0$), $(H_0) = (\theta, +\infty)$ ($H_1: \theta < \theta_0$)
(analogamente per $(H_0) = [\theta_0, +\infty)$, $(H_1) = (-\infty, \theta_0)$)

Esempio: per una moneta con prob. di testa p , ($\Theta = p \in (H) = [0, 1]$, $\Theta_0 = p$), $H_0: p \leq \frac{1}{2}$, $H_1: p > \frac{1}{2}$

È ragionevole prendere una regione critica della forma $\{\bar{X} > d\}$

Dato α livello del test, per determinare d dobbiamo imporre $\sup_{\theta \leq \theta_0} P_\theta \{\bar{X} > d\} \leq \alpha$,
intuitivamente ci aspettiamo che il sup è realizzato per $\theta = \theta_0$

Domande: a) è vero che il sup è realizzato per $\theta = \theta_0$?

b) la regione $\{\bar{X} > d\}$ è effettivamente la scelta "migliore"? precisamente, fissato α (e quindi d), essa massimizza la potenza del test?

Ora in poi, consideriamo regioni critiche della forma $C = \{(X_1, \dots, X_n) \in \tilde{C}\}$ (con $\tilde{C} \in \mathcal{J}^n$)

Def: Dati $(S, \mathcal{J}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico con $\Theta \subseteq \mathbb{R}$ intervallo, (X_1, \dots, X_n) campione i.i.d. di legge $(Q_\theta)_{\theta \in \Theta}$, definita su $(\mathcal{S}, \mathcal{F}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$, $T: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ v.d., diciamo che il modello è a rapporto di verosimiglianza crescente rispetto a T : se $\forall \theta_1 < \theta_2$, esiste una funzione $f_{\theta_1, \theta_2}: \mathbb{R} \rightarrow (0, +\infty)$ strettamente crescente t.c.

$$\frac{L(\theta_2, X_1, \dots, X_n)}{L(\theta_1, X_1, \dots, X_n)} = f_{\theta_1, \theta_2}(T)$$

(cioè $L(\theta_2, X_1, \dots, X_n) / L(\theta_1, X_1, \dots, X_n)$ è funt. strett. cresc. di T)

(Si sottintende che, se $L(\theta_1, X_1, \dots, X_n) = 0$, allora $L(\theta_2, X_1, \dots, X_n) = 0$)

Esempi:

• Modello gaussiano $(S, \mathcal{J}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta}) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathcal{N}(m, \sigma^2))$

$$L_m(X_1, \dots, X_n) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}} \frac{1}{\sigma^n} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - m)^2\right) e^{-\frac{1}{2\sigma^2} (m_2 - m_1) (2n\bar{x} + (m_2 - m_1))}$$

$$\frac{L_{m_2}(X_1, \dots, X_n)}{L_{m_1}(X_1, \dots, X_n)} = \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n ((x_i - m_2)^2 - (x_i - m_1)^2)\right) = \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} (m_1 - m_2) \sum_{i=1}^n (2x_i - m_1 - m_2)\right)$$

$$= \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} (m_2^2 - m_1^2)\right) \exp\left(\frac{n(m_2 - m_1)}{\sigma^2} \bar{x}\right)$$

per $m_2 > m_1$, il rapporto è crescente in \bar{x}

• Modello Bernoulli $(S, \mathcal{J}, (Q_\theta)_{\theta \in \Theta}) = (\mathbb{N}, \mathcal{B}(\mathbb{N}), \mathcal{B}(p))$

$$L_p(X_1, \dots, X_n) = p^{n\bar{x}} (1-p)^{n(1-\bar{x})}$$

$$\frac{L_{p_2}(X_1, \dots, X_n)}{L_{p_1}(X_1, \dots, X_n)} = \left(\frac{p_2}{p_1}\right)^{n\bar{x}} \left(\frac{1-p_2}{1-p_1}\right)^{n(1-\bar{x})}$$

per $p_2 > p_1$, il rapporto è crescente in \bar{x}

Teor: Siano $(S, \mathcal{F}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico con $\Theta \subseteq \mathbb{R}$ intervallo, (X_1, \dots, X_n) campione i.i.d. di legge Q_θ , supponiamo che il modello sia a rapporto di ver. cresc. rispetto a T.

Consideriamo il test $H_0: \theta \leq \theta_0$ contro $H_1: \theta > \theta_0$, sia

$$C = \{T \geq d\}$$

Allora:

$$(i) \sup_{\theta \in \Theta_0} P_\theta(C) = P_{\theta_0}(C)$$

(ii) il test di regione critica C è il più potente fra i test di livello $P_{\theta_0}(C)$

Lemma (Neyman-Pearson): Siano $(S, \mathcal{F}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ modello statistico con $\Theta = \{\theta_0, \theta_1\}$,

consideriamo il test $H_0: \theta = \theta_0$, $H_1: \theta = \theta_1$, per $c > 0$ sia

$$C = \{L_{\theta_0}(X_1, \dots, X_n) \leq c L_{\theta_1}(X_1, \dots, X_n)\}$$

Allora:

a) il test di regione critica C è il più potente fra i test di livello $P_{\theta_0}(C)$

$$b) P_{\theta_1}(C) \leq P_{\theta_0}(C)$$

Dim (del lemma di N.-P.): Per semplicità, consideriamo il caso assol. cont.

a) Notiamo che, se il test ha regione critica D, la sua potenza è $P_{\theta_1}(D)$, vogliamo quindi dim. $P_{\theta_1}(D) \leq P_{\theta_0}(C)$.

$$\text{Scriviamo } C = \{(X_1, \dots, X_n) \in \tilde{C} = \{L_{\theta_0} \leq c L_{\theta_1}\}\}, \quad D = \{(X_1, \dots, X_n) \in \tilde{D}\} \subseteq \mathbb{R}^n$$

$$\text{Notiamo } P_\theta(D) = P_\theta\{(X_1, \dots, X_n) \in \tilde{D}\} = \int_{\tilde{D}} L_\theta(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

$$\text{Per def di } \tilde{C} = \{L_{\theta_0} \leq c L_{\theta_1}\}$$

$$(1_{\tilde{C}} - 1_{\tilde{D}})(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1}) \leq \underbrace{1_{\tilde{C}}(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1})}_{\leq 0} - \underbrace{1_{\tilde{D}}(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1})}_{\geq 0} \leq 0$$

Integriamo su \mathbb{R}^n (risp. alla misura di Lebesgue):

$$\int (1_{\tilde{C}} - 1_{\tilde{D}}) L_{\theta_0}(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n \leq c \int (1_{\tilde{C}} - 1_{\tilde{D}}) L_{\theta_1}(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

$$P_{\theta_0}(C) - P_{\theta_0}(D) \leq c(P_{\theta_1}(C) - P_{\theta_1}(D))$$

Poiché D ha livello $P_{\theta_0}(C)$, $P_{\theta_0}(D) \leq P_{\theta_0}(C)$, quindi $P_{\theta_1}(C) - P_{\theta_1}(D) \geq 0$

$$b) (1_{\tilde{C}} - P_{\theta_0}(C))(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1}) = \underbrace{(1 - P_{\theta_0}(C)) 1_{\tilde{C}}(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1})}_{\geq 0} - \underbrace{P_{\theta_0}(C) 1_{\tilde{C}}^c(L_{\theta_0} - c L_{\theta_1})}_{\geq 0} \leq 0$$

Integrando come prima,

$$c(P_{\theta_1}(C) - P_{\theta_0}(C)) \geq 0$$

Dim del teor:

i) Basta dim. che $\theta_1 \leq \theta_2 \leq \theta_0 \Rightarrow P_{\theta_1}(C) \leq P_{\theta_2}(C)$

$$C = \{T \geq d\} = \left\{ \int_{\theta_1, \theta_2} (T) \geq \int_{\theta_1, \theta_2} (d) \right\} = \left\{ L_{\theta_1}(X_1, \dots, X_n) \leq c L_{\theta_2}(X_1, \dots, X_n) \right\}$$

rapporto
a ver cresc
 $\frac{L_{\theta_2}(X_1, \dots, X_n)}{L_{\theta_1}(X_1, \dots, X_n)} =: 1/C$

quindi per Lemma di N-P. (b) (con $\Theta = \{\theta_1, \theta_2\}$) $P_{\theta_1}(C) \leq P_{\theta_2}(C)$

ii) Dobbiamo dim. che, se D è un'altra regione critica di livello $P_{\theta_0}(C)$, $\forall \theta > \theta_0$, $P_{\theta}(D) \leq P_{\theta}(C)$

Poiché $P_{\theta_0}(D) \leq P_{\theta_0}(C)$, per lemma di N-P. (a) (con $\Theta = \{\theta_0, \theta\}$), $P_{\theta}(D) \leq P_{\theta}(C)$.

Test unilatero per la media di una popol. gaussiana, varianza nota

$(S, \mathcal{J}, (Q_{\theta})) = (N, B(N), \mathcal{N}(m, \sigma^2)_{m \in \mathbb{R}})$ $\theta = m \in \mathbb{R}$, σ^2 nota

X_1, \dots, X_n campione i.i.d.

Consideriamo il test $H_0: m \leq m_0$ contro $H_1: m > m_0$, a livello α

Regione critica $C: C = \{\bar{X} > d\}$, ottimale per il teor.

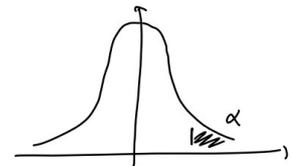
Usiamo la statistica di test

$$ST = \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m) \sim \mathcal{N}(0, 1) \text{ sotto } P_m$$

$$\text{Imponiamo } \sup_{m \leq m_0} P_m \{\bar{X} > d\} = P_{m_0} \{\bar{X} > d\} = \alpha$$

$$\alpha = P_{m_0} \{\bar{X} > d\} = P_{m_0} \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m_0) > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d \right\} = P\{Z > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d\} \text{ con } Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

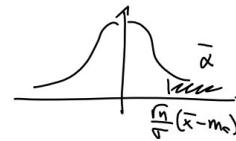
$$\Leftrightarrow \frac{\sqrt{n}}{\sigma} d = q_{1-\alpha}$$



$$\text{Quindi } C = \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m_0) > q_{1-\alpha} \right\}$$

$$\text{Il p-value di } (x_1, \dots, x_n) \text{ è } \bar{\alpha} = P\{Z > \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{x} - m_0)\}$$

$$\text{con } Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$$



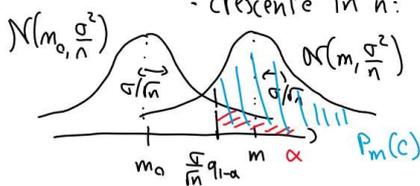
Oss: La potenza del test in $m > m_0$ è

$$P_m(C) = P_m \left\{ \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (\bar{X} - m) > q_{1-\alpha} - \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (m - m_0) \right\} \sim \mathcal{N}(q_{1-\alpha})$$

$$= 1 - \Phi \left(q_{1-\alpha} - \frac{\sqrt{n}}{\sigma} (m - m_0) \right)$$

$P_m(C)$ è:

- crescente in m (tenendo fissi gli altri parametri)
- crescente in α : se si vuole abbassare α , purtroppo anche la potenza si abbassa
- crescente in n : per abbassare il livello α e la potenza, è possibile aumentare n



Test unilatero per una proporzione (media di popol. Bernoulli), grandi campioni

$(S, \mathcal{J}, (Q_{\theta})) = (N, B(N), B(p)_{p \in [0, 1]})$, $\theta = p \in [0, 1]$

X_1, \dots, X_n campione i.i.d., assumiamo n grande

Consideriamo il test $H_0: p \leq p_0$ contro $H_1: p > p_0$, a livello approssimativamente α

Regione critica $C: C = \{\bar{X} > d\}$ ottimale per il teor.

Usiamo la statistica di test

$$ST = \sqrt{\frac{n}{p(1-p)}} (\bar{X} - p), \text{ per il TLC } \overset{\text{approx}}{\sim} \mathcal{N}(0, 1)$$

Otteniamo come sopra

$$C = \left\{ \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{x} - p_0) > q_{1-\alpha} \right\} \quad (\text{livello approssimativamente } \alpha)$$

Il p-value di (x_1, \dots, x_n) è (approssimativamente) $\bar{\alpha}(x_1, \dots, x_n) = P\{Z > \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{x} - p_0)\}$ con $Z \sim \mathcal{N}(0,1)$

Analogamente si possono formulare i test unilateri per medie di popol. gaussiane con varianza non nota (t test), media nel caso grandi campioni (Z test approssimato), varianza di popol. gaussiane (χ^2 test)

Esempio:

- Un'azienda dichiara che la percentuale di pezzi difettosi, sul totale dei pezzi prodotti, non supera il 10%. Su 1000 prodotti testati, 120 risultano difettosi. C'è evidenza contro l'affermazione dell'azienda? Effettuare un test a livello $\alpha = 0.05$

$(S, \mathcal{F}, (\mathcal{Q}_t)_t) = (M, \mathcal{B}(M), \mathcal{B}(p)_{p \in (0,1)})$, $p = \text{prob pezzo difettoso}$

$X_i = \begin{cases} 1 & \text{se } i\text{-esimo pezzo difettoso} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$, $i=1, \dots, n=1000$ (campioni i.i.d. di $\mathcal{B}(p)$ grande)

$H_0: p \leq 0.1 (=p_0)$ $H_1: p > 0.1$

Statistiche di test $ST = \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{x} - p_0) \stackrel{\text{approx}}{\sim} \mathcal{N}(0,1)$

Regione critica di livello $\alpha = 0.05$ (approx.)

$$C = \left\{ \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{x} - p_0) > q_{1-\alpha} \right\} = \left\{ 63.25 \cdot (\bar{x} - 0.1) > 1.96 \right\}$$

Per $\bar{x} = \frac{120}{1000} = 0.12$, $63.25 \cdot (\bar{x} - 0.1) = 1.265 \leq 1.96$: $(x_1, \dots, x_n) \notin C$, non c'è evidenza contro dichiarazione azienda

$$\begin{aligned} \text{p-value di } \bar{x} : \bar{\alpha}(\bar{x} = 0.12) &= P\left\{Z > \sqrt{\frac{n}{p_0(1-p_0)}} (\bar{x} - p_0)\right\} \\ (\text{approx.}) &= P\{Z > 1.265\} = 1 - \Phi(1.265) \approx 1 - 0.898 = 0.102 \end{aligned}$$

si accetta per $\alpha < \bar{\alpha}$, si rifiuta per $\alpha > \bar{\alpha}$