

Mappa esponenziale

dominio della geodetica massimale

(M, g) pseudo-riemanniana, $p \in M$, $V_p = \{v \in T_p M \mid 1 \in I_v\}$.

Def.: la MAPPA ESPONENZIALE è $\exp_p: V_p \rightarrow M$.

Proprietà di \exp_p :

- 1) V_p è aperto e \exp_p è liscia (analisi);
- 2) V_p è stellato nell'origine;
- 3) \exp_p manda rette euclidee passanti per l'origine percorse a velocità costante in geodetiche;
- 4) $d(\exp_p)_0: T_p M \rightarrow T_p M$ è l'identità $\Rightarrow \Rightarrow \exp_p$ è diffeo. loc. in 0.

Es.: per S^n , $\exp_p|_{B(0, \pi)}: B(0, \pi) \xrightarrow{\sim} B(p, \pi)$ diffeo. $\forall \pi < \pi$.
(sto usando la metrica, g def. pos.)

5) $\exp_p(B(0, \pi)) \subseteq B(p, \pi)$.

Def.: se $\pi > 0$ è abbastanza piccolo t.c. $\exp_p|_{B(0, \pi)}: B(0, \pi) \rightarrow \exp_p(B(0, \pi))$ è diffeo, l'immagine $\exp_p(B(0, \pi))$ è detta PALLA GEODETICA.

Fissiamo v_1, \dots, v_m base ortonormale per $T_p M \xrightarrow{\sim} T_p M \cong \mathbb{R}^m \cong B(0, \pi) \rightarrow$ palla geodetica, dà le COORDINATE NORMALI (uniche a meno di agire con $O(m)$).

- Prop.: in coordinate normali, 1) $g_{ij}(0) = \delta_{ij}$ (perché $d(\exp_p)_0 = id$), ma in generale $g_{ij}(x) \neq \delta_{ij}$ se $x \neq 0$;
- 2) le geodetiche passanti per 0 sono quelle euclidee $t \mapsto t \cdot v$;
 - 3) $\Gamma_{ij}^k(0) = 0$ e $\frac{\partial g_{ij}}{\partial x^k}(0) = 0$.

Dim. (solo di 2) \Rightarrow 3): $\frac{\partial g_{ij}}{\partial x^k} = \Gamma_{ki}^l g_{lj} + \Gamma_{kj}^l g_{li}$, $\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{kl} \left(\frac{\partial g_{il}}{\partial x^j} + \frac{\partial g_{jl}}{\partial x^i} - \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^k} \right)$,
 $\ddot{x}^k + \dot{x}^i \dot{x}^j \Gamma_{ij}^k = 0$, $x(t) = tv \Rightarrow 0 = 0 + v^i v^j \Gamma_{ij}^k(0) = 0 \forall v \Rightarrow$ 3). \square

Lemma di Gauss: in coordinate normali, le sfere sono ortogonali ai raggi.

Dim.: $v \in T_p M$, $\langle w, v \rangle = 0$, $\|v\| = \|w\| = r$, sfera di raggio r .

Mi restringo a $W = \text{Span}\{v, w\}$:

Vogliamo: $\langle v, w \rangle_g = 0$.

$v \rightsquigarrow X$, $w \rightsquigarrow Y$ che commutano:

X radiale di norma r (non si estende in 0),

Y ortogonale a X e opportunamente riscalato.

Mostriamo $\langle X, Y \rangle = 0$: ci basta $\frac{\partial}{\partial r} \langle X, Y \rangle = 0$ (perché $\|Y\| \rightarrow 0$).

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial r} \langle X, Y \rangle &= \langle D_r X, Y \rangle + \langle X, D_r Y \rangle = \\ &= \langle \nabla_X X, Y \rangle + \langle X, \nabla_X Y \rangle = \\ &= \langle X, \nabla_X Y \rangle = \langle X, \nabla_Y X \rangle = \\ &= \frac{1}{2} \frac{d}{d\theta} \underbrace{\langle X, X \rangle}_{\text{costante}} = 0. \quad \square \end{aligned}$$

Conseguenze:

Def.: (M, g) riemanniana, γ geodetica che collega p e q è MINIMIZZANTE se $L(\gamma) = d(p, q)$.

Prop.: $p \in M$, $p \in B$ palla geodetica; $\forall q \in B$ la geodetica radiale $\gamma_{p,q}$ è l'unica geodetica minimizzante che collega p e q .

Dim.: $\pi' = L(\gamma)$, η curva da p a q , vogliamo $L(\eta) \geq L(\gamma)$.

WLOG considero il tratto di η che arriva fino alla circonferenza di raggio π' . Ci basta: $\|\dot{\eta}(t)\|_g \geq \|\dot{\eta}(t)^{rad}\|_g \Rightarrow$

$\Rightarrow L(\eta) \geq \int \|\dot{\eta}(t)^{rad}\|_g \geq \pi'$, e vale \uparrow lemma di Gauss l'uguaglianza solo se η è riparametrizzazione di γ . \square